



**IL DIRETTORE
DEL DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA INFORMATICA, MODELLISTICA, ELETTRONICA E SISTEMISTICA –
UNIVERSITA' DELLA CALABRIA**

- VISTA la Legge n.442 del 12 marzo 1968 “L’istituzione di una Università Statale in Calabria” pubblicata nella Gazzetta ufficiale n.103 del 22 aprile 1968;
- VISTA la legge 9 maggio 1989, n.168;
- VISTO il nuovo Statuto di autonomia dell’Ateneo aggiornato con D.R. n.608 del 01/04/2014;
- VISTA la legge 7 agosto 1990, n. 241 concernente le norme sull’accesso ai documenti amministrativi e successive modifiche ed integrazioni;
- VISTO il D.P.R. n.445 del 28 dicembre 2000, recante il T.U. delle disposizioni legislative e regolamentari in materia di documentazione amministrativa;
- VISTA la legge n. 148/2002, in particolare l’art.5, recante determinazioni sul riconoscimento dei titoli di studio;
- VISTO il D.lgs. n.17/2008 recante le norme per l’ammissione dei cittadini di Paesi terzi ai fini della ricerca scientifica;
- VISTO il D.P.R. n.189/2009, in particolare l’art.2, “Riconoscimento dei titoli di studio stranieri per l’accesso ai pubblici concorsi”;
- VISTA la legge n.240 del 30 dicembre 2010 in materia di organizzazione delle Università, di personale accademico e reclutamento, nonché delega al Governo per incentivare la qualità e l’efficienza del sistema universitario, c.d. “Riforma Gelmini”, con particolare riferimento agli artt. 18, 22 e 24;
- VISTA la legge del 06/11/2012 n.190, contenente disposizioni per la prevenzione e la repressione della corruzione e dell’illegalità nella Pubblica Amministrazione;
- VISTO il decreto legislativo 14 marzo 2013, n.33 “Riordino della disciplina riguardante gli obblighi di pubblicità, trasparenza e diffusione di informazioni da parte delle Pubbliche Amministrazioni”;
- VISTO il Codice di Comportamento dei dipendenti pubblici, emanato con D.P.R. n.62/2013;
- VISTO il Codice di Comportamento dell’Università della Calabria, emanato con D.R. n. 2653 del 23/12/2014;
- VISTO il Piano Integrato delle Attività e Organizzazione (PIAO) 2024-2026, adottato in Consiglio di Amministrazione in data 13 febbraio 2024, e il collegato Sistema di Prevenzione della Corruzione e Attuazione della Trasparenza 2024-2026;
- VISTO il Regolamento per il “Conferimento di Assegni per la collaborazione ad attività di Ricerca”, emanato con D.R. n°1655 del 08/09/2014 (di seguito denominato Regolamento) aggiornato con D.R.n.478 del 30.05.2024;
- VISTO il Decreto Direttoriale n. 666 del 18/12/2024, relativo al bando per il conferimento di n.1 (uno) assegno per la collaborazione ad attività di ricerca, della durata di dodici mesi, Area CUN 09, S.S.D. MATH-05/A (già MAT/08) – Analisi Numerica, sulla seguente attività: **“Ottimizzazione di processi e sistemi di smart packaging”**, con referenti scientifici il Prof. Yaroslav Sergeev e la Prof.ssa Annabella Astorino, nell’ambito del Progetto **“smart packAging and LOGistics for food WAsTe reducTion” (KILOWATT)**, CUP B29J24001440005- Bando “Fondo per la Crescita Sostenibile - Accordi per l’innovazione di cui al D.M. 31 dicembre 2021 e D.D. 18 marzo 2022”. Responsabile scientifico prof. Stefano Curcio, con sede di svolgimento presso il Dipartimento di Ingegneria Informatica, Modellistica – UNICAL;
- VISTA la nota prot. n. 4498/2025 recante la proposta della Commissione esaminatrice per la selezione pubblica relativa al conferimento del suddetto assegno di ricerca;
- RITENUTO di dover provvedere alla nomina della Commissione;

DECRETA

Art.1

La Commissione esaminatrice della selezione pubblica, per titoli e colloquio, per l'attribuzione di n.1 (uno) assegno di ricerca, della durata di 12 mesi, con sede di svolgimento presso il Dipartimento di Ingegneria Informatica, Modellistica, Elettronica e Sistemistica– UNICAL è così composta:

- Prof. Dmitry KVASOV, Presidente
- Prof. Antonio FUDULI, Componente
- Prof.ssa Annabella ASTORINO, Componente con funzioni di segretario

Il Direttore
Prof. Stefano Curcio

Il documento è firmato digitalmente ai sensi del D.Lgs. 82/2005 s.m.i. e norme collegate e sostituisce il documento cartaceo e la firma autografa.